

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 1, 2009

ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ И ИДЕНТИФИКАЦИЯ

Оценка трендов и идентификация динамики временных рядов на коротких интервалах наблюдения

А. А. Ломов

5

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Оптимальное и субоптимальное управления пучками траекторий детерминированных непрерывно-дискретных систем

А. С. Бортакровский

18

Асимптотическое решение дискретной задачи оптимального управления для одного класса слабоуправляемых систем

Г. А. Курина, Н. В. Некрасова

34

АДАПТИВНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Адаптивное управление по выходу с компенсацией гармонического смещенного возмущения

А. А. Бобцов

45

ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ

Блокировки автоматов групп. I. Односторонние блокировки

И. А. Головинский

49

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

Метод отсечений для многогранника задачи о рюкзаке

И. Л. Васильев

74

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

Формальный алгоритмический язык FALGOL – тридцать лет спустя

В. Н. Фальк

82

Системы поддержки принятия решений на основе нечетких моделей

А. Н. Аверкин, Т. В. Аграфонова, Н. В. Титова

89

Решение задачи покрытия на основе эволюционного моделирования

В. М. Курейчик, Б. К. Лебедев, О. Б. Лебедев

101

РАСПОЗНАВАНИЕ ОБРАЗОВ И ОБРАБОТКА ИЗОБРАЖЕНИЙ

Идентификация системы океанских волн по фотоснимкам из космоса

М. Ю. Беляев, Л. В. Десинов, С. К. Крикалев, С. А. Кумакишев, С. Я. Секерж-Зенькович

117

Временная синхронизация данных обучающей выборки и распознаваемых объектов в задачах классификации в процессе интерпретации космических снимков земной поверхности

В. Н. Евдокименков, Р. В. Ким

128

Алгоритм трехмерной реконструкции зрительной сцены по двум камерам.
Вероятностный подход

А. П. Щербаков

138

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Гистерезисные характеристики пьезопреобразователя для нано- и микроперемещений
и их гармоническая линеаризация

С. М. Афонин

147

РОБОТОТЕХНИКА

Особенности создания комбинированных позиционно-силовых систем управления
манипуляторами

А. В. Зуев, В. Ф. Филаретов

154

Исследование виброударных режимов движения мобильного микроробота
с электромагнитным приводом

А. Н. Гранкин, С. Ф. Яцун

163

Авторский указатель за 2008 год

172
