

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 1, 2011

ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ И ИДЕНТИФИКАЦИЯ

- О количественных априорных показателях идентифицируемости коэффициентов линейных динамических систем
А. А. Ломов 3
-

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

- Оптимальное торможение вращений динамически несимметричного тела в сопротивляющейся среде
Л. Д. Акуленко, Я. С. Зипкевич, Д. Д. Лещенко 16
- О статистическом функционале риска в задаче управления движением объекта в конфликтной среде
М. Е. Шайкин 22
- О выборе очередности сближения нелинейного объекта с группой движущихся точек
Ю. И. Бердышев 32
-

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

- Концепция индуктивного программирования для поддержки антропоморфной информационной технологии
Г. М. Сергиевский 40
-

РАСПОЗНАВАНИЕ ОБРАЗОВ И ОБРАБОТКА ИЗОБРАЖЕНИЙ

- Аксиоматический подход к измерению информативности знаковых представлений изображений
А. Г. Броневиц, А. В. Гончаров 54
- Идентификация по фотоснимкам из космоса источника океанских кольцевых волн вблизи острова Дарвин
М. Ю. Беляев, П. В. Виноградов, Л. В. Десинов, С. А. Кумакшев, С. Я. Секерж-Зенькович 70
-

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

- Корректирующие устройства систем управления деформацией многослойных пьезодвигателей нано- и микроперемещений
С. М. Афонин 84
-

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

- Синтез стабилизирующего управления космическим аппаратом на основе обобщенной формулы Аккерманна
Е. А. Воробьева, Н. Е. Zubov, Е. А. Микрин, М. Ш. Мисриханов, В. Н. Рябченко, С. Н. Тимаков 96
- Управление ориентацией твердого тела, подвешенного на струне, с использованием вентиляторных двигателей
Д. С. Иванов, М. Ю. Овчинников, С. С. Ткачев 107
- Цифровая стабилизация движений прецизионных управляемых оснований с инерциальными чувствительными элементами.
I. Применение поплавкового измерителя угловой скорости
Е. А. Депутатова, Д. М. Калихман, А. В. Полушкин, Ю. В. Садомец 120

Оценивания систематических погрешностей бортовых измерений углов атаки и скольжения на основе интеграции данных спутниковой навигационной системы и идентификации скорости ветра <i>О. Н. Корсун, Б. К. Поплавский</i>	133
К вопросу оптимального успокоения космического аппарата <i>М. В. Левский</i>	147

РОБОТОТЕХНИКА

Моделирование связей податливыми шарнирами <i>Д. Ю. Погорелов</i>	162
--	-----

УПРАВЛЕНИЕ В ОРГАНИЗАЦИОННЫХ И СОЦИАЛЬНО-ЭКОНОМИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ

Управление портфелем ценных бумаг на основе комплексных квантильных мер риска <i>Е. М. Бронштейн, М. М. Качкаева, Е. В. Тулупова</i>	178
Авторский указатель за 2010 год	184
Правила для авторов	190
