

МЕТОДЫ ТЕОРИИ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Мионов В. И., Мионов Ю. В., Юсупов Р. М. Энергетически оптимальное управление в линейных многоточечных задачах о встрече движений	2
Анисимов Д. Н., Мьякинков Д. А. Проблемы снижения погрешностей оценок параметров нелинейных динамических объектов при идентификации методом экспоненциальной модуляции	6

ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНЫЕ ТЕХНОЛОГИИ УПРАВЛЕНИЯ И ОБРАБОТКИ ИНФОРМАЦИИ

Макаров И. М., Лохин В. М., Манько С. В., Романов М. П. Принципы построения и проблемы разработки мультиагентных робототехнических систем	11
Осипов В. Ю. Стирание устаревшей информации в ассоциативных интеллектуальных системах	16

РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Волкоморов С. В., Карпенко А. П. Оптимизация геометрии многосекционного манипулятора типа "хобот"	21
Татмышевский К. В., Павлов Д. Д. Механолюминесцентные сенсоры для тактильного очувствления роботов	27
Красильникъянц Е. В., Варков А. А., Тютиков В. В. Программное обеспечение системы управления IntNCR манипуляционным роботом	31

АВТОМАТИЗАЦИЯ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Шаршеналиев Ж. Ш., Миркин Е. Л. Синтез модифицированных алгоритмов адаптивного управления процессом роста монокристаллов кремния	37
Гиндин П. Д., Кондратенко В. С., Сорокин А. В., Хлызов В. А. Программа управления для промышленных установок лазерного управляемого термораскалывания	44

Журнал в журнале

"УПРАВЛЕНИЕ И ИНФОРМАТИКА В АВИАКОСМИЧЕСКИХ И МОРСКИХ СИСТЕМАХ"

Мируненко А. А. Программирование траектории и режимов движения судна в стесненных водах	49
Себряк А. Н. Метод оптимизации кластерного анализа для решения задач локализации подводных объектов	55
Игнатьев С. В., Степанов А. П., Завьялов П. П., Винокуров И. Ю. Синтез алгоритма управления модуляционным вращением измерительного блока инерциально-спутниковой системы.	62
Канушкин С. В., Лебедев Г. Н., Чан Ван Туен, Швыдченко К. И. Подготовка операторов безотказного управления сложными подвижными объектами при регулируемом регламенте проведения проверок.	67
Contents	71