

УСТОЙЧИВОСТЬ

Стабилизация заданного набора положений равновесия нелинейных систем

Н. В. Смирнов, Т. Е. Смирнова, Я. А. Шахов

3

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

Эксперимент по раскачиванию двойного маятника управлением с обратной связью

Я. Авреичевич, Г. Василевский, Г. Кудра, С. А. Решмин

10

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Достаточные условия оптимальности непрерывно-дискретных систем с мгновенными многократными переключениями дискретной части

А. С. Бортакровский

17

Универсальные регуляторы в задачах оптимального управления с эталонной моделью при неизвестных внешних сигналах

А. В. Проскурников, В. А. Якубович

49

Численный метод сетевого оператора для синтеза системы управления с неопределенными начальными значениями

А. И. Дивеев

63

ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ

Минимизация конечных автоматов Мили путем склеивания двух внутренних состояний

А. С. Климович, В. В. Соловьев

79

КОМПЬЮТЕРНЫЕ МЕТОДЫ

Самоорганизация и многоагентные системы.

I. Модели многоагентной самоорганизации

В. И. Городецкий

92

Модель организации вычислительной структуры решения задачи глобальной оптимизации с независимой от ее размерности алгоритмической сложностью

Л. Закшевский, А. А. Третьяков, Г. С. Хулап

121

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Идентификация положения равновесной ориентации международной космической станции как задача матричного пополнения с устойчивостью

Н. Е. Зубов, Е. А. Микрин, М. Ш. Мисриханов, В. Н. Рябченко, С. Н. Тимаков, Е. А. Черемных

130

Особый режим управления в задаче оптимального разворота произвольного твердого тела (космического аппарата)

А. В. Молоденков, Я. Г. Сапунков

145

Параметрическая юстировка комплекса “Камера и звездный датчик”,
установленного на низкоорбитальном космическом аппарате

Д. В. Лебедев, А. И. Ткаченко

153

Планирование траектории беспилотного летательного аппарата
в сложных условиях при наличии угроз

М. А. Андреев, А. Б. Миллер, Б. М. Миллер, К. В. Степанян

166
