

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 4, 2012

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

О конструировании робастных по критерию качества систем управления

М. Г. Зотов

3

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Метод последовательного улучшения второго порядка

для дискретных управляемых систем

С. Б. Бадмацыренова, В. А. Батурина

14

Оптимальное управление системами авторепродукции

О. А. Кузенков, Г. В. Кузенкова

26

АДАПТИВНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Нелинейные адаптивные законы управления турбиной

судовой энергоустановки

А. А. Кузьменко

38

КОМПЬЮТЕРНЫЕ МЕТОДЫ

Модель управления разнородными вычислительными
заданиями на основе гарантированных оценок времени
выполнения

Ю. Е. Малашенко, И. А. Назарова

52

МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ

Методы и особенности математического моделирования
систем организации воздушного движения

О. В. Дегтярев, И. Ф. Зубкова

62

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

Интеграция подходов нечеткой логики и теории хаоса
в моделировании и оптимизации надежности

А. П. Ротштейн

77

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Применение адаптивного полосового фильтра
в качестве наблюдателя в контуре управления
международной космической станции

Н. Е. Зубов, Е. А. Микрин, В. Н. Рябченко, С. Н. Тимаков

88

Выбор параметров систем и динамический анализ
газореактивных систем стабилизации с упругими
стержнями

Д. К. Андрейченко, К. П. Андрейченко, М. С. Комарова

101

Об одном случае оптимального управления пространственной
ориентацией космического аппарата

М. В. Левский

115

РОБОТОТЕХНИКА

Эллипсоидальные аппроксимации области притяжения
в задаче путевой стабилизации колесного робота
с ограниченным управлением

А. В. Пестерев

131
