

Серия “Приборостроение”
Специальный выпуск № 6
“Робототехнические системы”

В соответствии с постановлением Высшей аттестационной комиссии Министерства образования и науки Российской Федерации журнал включен в Перечень периодических и научно-технических изданий, в которых рекомендуется публикация основных результатов диссертаций на соискание ученых степеней кандидата и доктора наук

СОДЕРЖАНИЕ

Зенкевич С. Л., Максимов А. А., Ющенко А. С. 30 лет Научно-учебному центру «Робототехника»	3
Теоретические вопросы робототехники	
Максимов А. А. Один подход к построению конечно-автоматной управляющей сетью	14
Ющенко А. С. Методы нечеткой логики в управлении мобильными манипуляционными роботами	29
Зенкевич С. Л., Назарова А. В. О максимальных ускорениях схваты манипулятора	44
Сенсорные системы роботов	
Ермшин К. В., Воротников С. А. Мультиагентная сенсорная система сервисного мобильного робота	50
Солдатов А. В., Воротников С. А. Система силомоментного чувствования мобильного манипуляционного робота специального назначения	60
Девятериков Е. А., Михайлов Б. Б. Визуальный одометр	68
Управление движением роботов	
Герасимов В. Н., Михайлов Б. Б. Решение задачи управления движением мобильного робота при наличии динамических препятствий	83
Назарова А. В., Рыжова Т. П. Методы и алгоритмы мультиагентного управления робототехнической системой	93
Тачков А. А., Ющенко А. С. Интерактивная система управления пожарным разведывательным роботом	106

Куницов Е. А. Полуавтоматическая система управления двуруким манипуляционным роботом	120
--	-----

Исследование робототехнических систем

Ванин А. В., Польский В. А. Универсальный исследовательский стенд для испытаний электромеханических модулей манипуляционных роботов	136
---	-----

Малыхин А. Ю. Типовые движения многозвенного шагающего робота для перемещения по произвольно ориентированным плоскостям	148
---	-----

Авторы статей	158
---------------------	-----