

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 1, 2014

ТЕОРИЯ СИСТЕМ И ОБЩАЯ ТЕОРИЯ УПРАВЛЕНИЯ

Полное успокоение и стабилизация системы с запаздыванием
через спектральное приведение

А. В. Метельский

3

УСТОЙЧИВОСТЬ

Об устойчивости критических положений равновесия некоторых
классов сложных импульсных систем

А. И. Двирный, В. И. Слынко

22

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

Робастное управление определенным классом
неминимально-фазовых динамических сетей

И. Б. Фуртат

35

ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ И ИДЕНТИФИКАЦИЯ

Робастное диагностирование дискретных систем
с запаздыванием: логико-динамический подход

А. Н. Жирабок, А. Ю. Суворов, А. Е. Нукуский

49

Пассивная локация на основе угловых и мощностных
измерений системы пеленгаторов

В. Ю. Булычев, Ю. Г. Булычев, С. С. Ивакина

65

УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

Алгоритм поиска субоптимальных стратегий управления
квазилинейными динамическими стохастическими
системами диффузионного типа

Д. С. Румянцев, М. М. Хрусталёв, К. А. Царьков

74

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Аналитическое решение линейно-квадратичной задачи
оптимального управления при наличии ограничений
на значения управления

Ш. А. Айтанов, З. Н. Мурзабеков

87

ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ

Последовательный алгоритм кодирования внутренних
состояний конечных автоматов для минимизации
потребляемой мощности

Т. Н. Грэсь, В. В. Соловьев

95

КОМПЬЮТЕРНЫЕ МЕТОДЫ

Агрегирование данных при диспетчеризации ресурсоемких
вычислений в условиях неопределенности

Ю. Е. Малашенко, И. А. Назарова

104

Умное диспетчирование и метаэвристический роевой
потоковый алгоритм

С. И. Родзин

114

Оценка скорости работы нейрокомпьютерного интерфейса,
основанного на технологии SSVEP

С. В. Борзунов, С. Д. Кургалин, А. В. Максимов, Я. А. Туровский

121

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Влияние особенностей работы системы управления
туннельного микроскопа на точность измерений

В. А. Карташев, В. В. Карташев

130

Анализ устойчивости гибридных магнитных подшипников

В. Е. Вавилов, А. А. Герасин, Ф. Р. Исмагилов, И. Х. Хайруллин

137

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Построение области достижимости с учетом полного движения
спускаемого аппарата при входе в атмосферу
с окколокровой скоростью

*С. Н. Евдокимов, С. И. Климанов, А. Н. Корчагин,
Е. А. Микрин, Ю. Г. Сихарулидзе*

144

Авторский указатель за 2013 год

156