

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 2, 2015

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

Редукция больших динамических систем методом подпространств А.Н. Крылова. Анализ подходов <i>Н. Е. Зубов, Е. А. Микрин, М. Ш. Мисриханов, А. В. Пролетарский, В. Н. Рябченко</i>	3
Программная управляемость линейных многомерных систем с распределенными параметрами <i>Э. Я. Рапопорт</i>	22
успокоение решений линейных автономных дифференциально-разностных систем с многими запаздываниями посредством обратной связи <i>А. В. Метельский, О. И. Урбан, В. Е. Хартовский</i>	40

УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

Квантовые вычисления и неклассические марковские процессы <i>В. Ю. Игнатьев, И. И. Мороз, Н. Н. Попов, В. И. Цурков</i>	50
Информационно-управляющий алгоритм системы массового обслуживания, основанный на теории систем со случайной скачкообразной структурой <i>В. А. Болдинов, В. А. Бухалёв, С. П. Прядкин, А. А. Скрынников</i>	56

ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ

Структурные модели конечных автоматов при их реализации на программируемых логических интегральных схемах и системах на кристалле <i>А. С. Климович, В. В. Соловьев</i>	68
--	----

КОМПЬЮТЕРНЫЕ МЕТОДЫ

Автоматизация моделирования и анализа многотактных релейно-контактных схем <i>А. В. Бобров, И. А. Головинский, С. В. Карташов</i>	81
Packing circular-like objects in a rectangular container <i>I. Litvinchey, L. Infante, L. Ozuna</i>	98

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

Оптимальная коррекция директивных интервалов в задаче построения многопроцессорного расписания с дополнительным ресурсом <i>М. Г. Фуругян</i>	107
--	-----

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

Трассировка соединений в канале на основе моделей адаптивного поведения муравьиной колонии <i>В. М. Курейчик, Б. К. Лебедев, О. Б. Лебедев</i>	117
---	-----

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Optimal control of a viscoelastic rack feeder based
on the method of integrodifferential relations
H. Aschemann, G. Kostin, A. Rauh, V. Saurin

134

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Терминальная оптимизация пространственной траектории
однопозиционного унипараметрического наблюдателя
B. B. Хуторцев

147

РОБОТОТЕХНИКА

Математическое моделирование ходьбы человека с костылями
A. B. Иванов, A. M. Формальский

155

Правила для авторов

170

пос
ни
ака
чес
ка
ли
рег

стри
ни

ма
со
стри
раз
сост
ны

ем
стри
го
Пр

ди
Кр
ши

на

Сдано в набор 04.12.2014 г. Подписано к печати 09.02.2015 г. Дата выхода в свет 23.04.2015 Формат 60 × 88¹/₈
 Цифровая печать Усл. печ. л. 21.5 Усл. кр.-отт. 3.5 тыс. Уч.-изд. л. 21.5 Бум. л. 10.75
 Тираж 160 экз. Зак. 88 Цена свободная

Учредители: Российской академия наук,
Государственный научно-исследовательский институт авиационных систем

Издатель: Российской академия наук. Издательство "Наука", 117997 Москва, Профсоюзная ул., 90
 Оригинал-макет подготовлен МАИК "Наука/Интерпериодика"
 Отпечатано в ППП «Типография "Наука"», 121099 Москва, Шубинский пер., 6