

ИНФОРМАЦИОННО-ИЗМЕРИТЕЛЬНЫЕ И УПРАВЛЯЮЩИЕ СИСТЕМЫ



Международный научно-технический журнал
Включен в Перечень ВАК

РЕДАКЦИОННАЯ КОЛЛЕГИЯ:

д.т.н., проф. В.Б. Авдеев, д.п.н. Андрианова, к.т.н., проф. Г.Н. Арсеньев, д.т.н. К.Ю. Гаврилов, д.т.н. С.Г. Капустян, Prof., Dr.Sc. Dr.mult.h.c., President of DAAAM International, TU Wien B. Katalinic (Австрия), д.т.н., проф. А.М. Краснов, д.т.н., проф. А.П. Кирсанов, к.т.н., доцент С.В. Кругликов (Беларусь), д.т.н., проф. А.А. Лавров, д.т.н., проф. А.И. Логвин, д.т.н., проф. В.И. Меркулов, д.т.н., проф. В.Н. Минаев, к.э.н. Ю.Ю. Мухин, д.т.н., проф. А.И. Николаев, д.т.н., проф. В.Е. Пряничников, д.т.н., проф. С.И. Почув, к.т.н., проф. О.Ф. Самарин, д.т.н., проф. В.А. Сарычев, д.т.н., проф. В.В. Соломенцев, д.т.н., проф. Е.М. Сухарев, д.т.н., проф. Г.В. Рыбина, д.т.н., проф. В.Н. Татаринцов, д.т.н., проф. Б.Г. Татарский (зам. главного редактора), д.т.н., проф. В.П. Харьков, д.т.н., проф. С.П. Хрипунов, д.т.н., проф. К.В. Черевков, Prof., Rector of the Zadar University, A. Uglesic (Хорватия)

Главный редактор
докт. техн. наук, проф.
В. С. Верба

EDITORIAL BOARD:

L.P. Andrianova, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.B. Avdeev, Dr.Sc. (Eng.), Prof. K.V. Cherevko, Dr.Sc. (Eng.), K.Yu. Gavrilov, Dr.Sc. (Eng.), S.G. Kapustian, Prof. B. Katalinic (Austria), Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.P. Kharkov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. S.P. Khripunov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. A.P. Kirsanov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. A.M. Krasnov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. A.A. Lavrov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. A.I. Logvin, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.I. Merkulov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.N. Minaev, Ph.D. (Eng.) Yu.Yu. Mukhin, Dr.Sc. (Eng.), Prof. A.I. Nikolaev, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.Ye. Pryanichnikov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. S.I. Pochuev, Dr.Sc. (Eng.), Prof. G.V. Rybina, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.A. Sarychev, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.V. Solomentsev, Dr.Sc. (Eng.), Prof. Ye.M. Sukharev, Dr.Sc. (Eng.), Prof. V.N. Tatarinov, Dr.Sc. (Eng.), Prof. B.G. Tatarskii (Deputy Editor), Prof. A. Uglesic (Croatia), Ph.D. (Ped.), Prof. G.N. Arseniev, Ph.D. (Eng.) S.V. Kruglikov (Belarus), Ph.D. (Eng.), Prof. O.F. Samarin

Editor-in-Chief
Dr.Sc. (Eng.), Prof.
V.S. Verba

В НАМЕТЕ:

Труды Международной научной школы «Интеллектуальная робототроника»*

*Научные и инженерные проблемы интеллектуализации и автоматизации
в машиностроении и робототехнике*

Содержание

№ 7, т. 13, 2015 г.

Интеллектуальные и адаптивные роботы

Развитие образовательной и научно-исследовательской деятельности
в области робототехники и мехатроники в МГТУ «СТАНКИН»

Григорьев С.Н., Подураев Ю.В.

3

Интеллектуальная робототроника – решения для верхнего и нижнего уровней группового управления
автономных мобильных роботов

Пряничников В.Е.

5

АРХИТЕКТУРА РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ И СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ

Разработка образовательных технологий и сети ассоциированных лабораторий-роботариумов

Пряничников В.Е., Биелич Т., Вицап Д., Каталинич Б., Кирсанов К.Б., Кувшинов С.В., Марзанов Ю.С.,

Подураев Ю.В., Хелемендик Р.В., Прысев Е.А., Углевшик А., Харин К.В.

7

* По решению редакционной коллегии журнала «Информационно-измерительные и управляющие системы» материалы взяты из журнала «Интеллектуальные и адаптивные роботы» (10-й год издания), главный редактор – д.т.н., директор Международной лаборатории «Сенсорика», академик Центрально-Европейской и Российской инженерных академий В.Е. Пряничников.

Исследование предельных воздействий на манипулятор робототехнического комплекса Гойдин О.П., Журавлев А.Б., Кураев Е.В., Никитин И.С., Якушев В.Л.	26
Метод синтеза систем диагностирования и аккомодации к дефектам в навигационных датчиках автономных подводных аппаратов Филаретов В.Ф., Жирабок А.Н., Зуев А.В., Проценко А.А.	32
Архитектура системы управления мобильного сервисного робота Давыдов О.И., Пряничников В.Е.	41
Увеличение времени непрерывной работы подводного инспекционного робототехнического комплекса Биелич Т., Ксензенко А.Я., Кирсанов К.Б., Пряничников В.Е.	51

НАВИГАЦИОННЫЕ АЛГОРИТМЫ МОБИЛЬНЫХ РОБОТОВ: ТЕОРИЯ И ПРАКТИКА

Управление движением мобильного робота по данным ультразвуковых сенсоров Давыдов О.И., Пряничников В.Е.	57
Метод навигации мобильного робота, основанный на комплексировании данных, получаемых от его бортовых датчиков и видеокамеры Филаретов В.Ф., Юхимен Д.А., Новицкий А.А.	68
Неустойчивое доминирование алгоритмов выбора пути в условиях неопределенности Ахтёров А.В., <u>Кирильченко А.А.</u>, Пряничников В.Е., Рогозин К.В., Соколов С.М.	76
Технологии синтеза цифровых средств и методов образования Ануфриева Э.Б., Кувшинов С.В., Пряничников В.Е., Харин К.В.	82
