

СОДЕРЖАНИЕ

МЕТОДЫ ТЕОРИИ АВТОМАТИЧЕСКОГО УПРАВЛЕНИЯ

Левский М. В. Условия трансверсальности как эффективный инструмент в математических построениях оптимальных процессов	291
Анисимов Д. Н., Май Тхе Ань. Динамические свойства нечетких систем управления, построенных на основе реляционных моделей	298
Афонин В. Л. Вейвлет-преобразования в приложениях к анализу систем управления, содержащих существенные нелинейности	308

РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Зенкевич С. Л., Назарова А. В., Хуя Чжу. Моделирование и анализ движения группы мобильных роботов в среде ROS	317
Кодяков А. С., Павлюк Н. А., Будков В. Ю. Исследование устойчивости конструкции антропоморфного робота Антарес при воздействии внешней нагрузки	321
Резчиков А. Ф., Кушников В. А., Иващенко В. А., Фоминых Д. С., Богомолов А. С., Филимонюк Л. Ю. Минимизация ущерба от нарушения технологического процесса в сварочных роботизированных технологических комплексах	328
Рыбин И. А., Рубанов В. Г. Математическая модель системы управления мобильного транспортного средства	333
Гулай А. В., Зайцев В. М. Кодовое разделение логических каналов передачи транзакций в интеллектуальных мехатронных системах	340

УПРАВЛЕНИЕ АВИАКОСМИЧЕСКИМИ СИСТЕМАМИ

Александров А. Ю., Александрова Е. Б., Лапшин А. Е., Тихонов А. А. Электродинамическая стабилизация искусственного спутника Земли в режиме двухосной закрутки	346
Рябогин Н. В., Соколов В. Н., Задорожная Н. М. Комплексирование информации инерциальных измерительных блоков и звездных приборов на основании оценки вектора малого поворота	351

Журнал входит в Перечень рецензируемых научных изданий, в которых должны быть опубликованы основные результаты диссертаций на соискание ученой степени кандидата наук, на соискание ученой степени доктора наук; журнал включен в систему Российской индекса научного цитирования

Информация о журнале доступна по сети Internet по адресу:
<http://novtex.ru/mech>, e-mail: mech@novtex.ru