

# **Содержание**

**№ 1, т. 16, 2018 г.**

## **МЕТОДЫ УПРАВЛЕНИЯ И НАВЕДЕНИЯ РАЗЛИЧНЫХ ОБЪЕКТОВ**

Методы и алгоритмы целераспределения при групповом противоборстве  
Верба В.С., Меркулов В.И., Пляшечник А.С.

3

## **ИДЕНТИФИКАЦИЯ И РАСПОЗНАВАНИЕ ПРОЦЕССОВ И СОСТОЯНИЙ СИСТЕМ**

Многоуровневый алгоритм радиолокационного сопровождения-распознавания объектов  
Аврамов А.В., Налточий В.Н.

21

Идентификация параметров сигналов, отраженных от множества целей, в распределенной радиолокационной системе методом сравнения  
Татарский Б.Г., Ильчук П.А., Ильчук А.Р.

33

## **ПРИНЦИПЫ ПОСТРОЕНИЯ РОБОТОТЕХНИЧЕСКИХ КОМПЛЕКСОВ И СИСТЕМ**

Математика и онтология робототехники  
Анцев Г.В., Сарычев В.А.

42

## **СИНТЕЗ И АНАЛИЗ АЛГОРИТМОВ УПРАВЛЕНИЯ РАЗЛИЧНЫМИ ОБЪЕКТАМИ**

Минимизация потерь газа в задаче регулирования давления по заданному закону  
Кастерский С.М., Харьков В.П.

52

## **МЕТОДЫ ОБРАБОТКИ СИГНАЛОВ В ИНФОРМАЦИОННО-ИЗМЕРИТЕЛЬНЫХ И УПРАВЛЯЮЩИХ СИСТЕМАХ**

Алгоритм синхронизации сигналов ЦИИМ с произвольным индексом модуляции  
Унгер А.Ю., Куликов Г.В.

58