

Математические модели. Ч. 2. Использование в алгоритмах траекторного сопровождения в бортовых РЛС.
Верба В.С.

3

Метод обоснования способов применения информационно-обучающих систем.
Мицтров Л.Е., Белоцерковский О.А., Саврасова Л.Н.

20

Сегментация изображений алгоритмом нечеткой кластеризации
с использованием оценок значений текстурно-фрактальных признаков.
Кузнецов В.А., Потоцкий А.Н.

27

Применение алгоритма детектирования объектов по интерактивно задаваемым цветовым и текстурным признакам
для распознавания дорожных знаков на видеопотоке.
Максимовский А.С., Приоров А.Л., Брюханов Ю.А.

44

Анализ эффективности адаптивных СДЦ импульсных РЛС в моделируемых сигнально-помеховых ситуациях.
Вовшин Б.М., Вылегжанин И.С., Гаврилов Д.С., Лаврукевич В.В., Пушкиов А.А., Сальников Н.С.

52