

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 6, 2019

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

- Управление ориентацией объекта на вращающемся основании
с помощью двухступенчатого электропривода
Л. Д. Акуленко, Н. Н. Болотник, А. Е. Борисов, А. А. Гавриков, Г. А. Емельянов 3
- Управляемое перемещение платформы, несущей упругое звено
с неизвестным фазовым состоянием
И. М. Ананьевский 18
-

УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

- Мультиструктурный метод триангуляционного оценивания параметров движения
излучающей цели в условиях априорной неопределенности
Ю. Г. Булычев, Е. Н. Чепель 26
- Двухшаговый алгоритм оценивания нелинейных функций вектора
состояния линейно-гауссовских непрерывных динамических систем
Вон Чой, И. Сонг, В. Шин 43
-

КОМПЬЮТЕРНЫЕ МЕТОДЫ

- Декомпозиционный алгоритм для линейной
трехиндексной транспортной задачи
Л. Ванг, А. П. Тизик, В. И. Цурков 57
-

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

- Экспресс-анализ и агрегированное представление множества
достижимых потоков многопродуктовой сетевой системы
Ю. Е. Малащенко, И. А. Назарова, Н. М. Новикова 63
- Методы диагностирования линейных систем
на основе скользящих наблюдателей
А. Н. Жирабок, А. В. Зуев, А. Е. Шумский 73
-

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

- Интеллектуальные агенты в базах знаний бортовых оперативно советующих
экспертных системах типовых ситуаций функционирования
антропоцентрического объекта
Б. Е. Федун 90
-

РАСПОЗНАВАНИЕ ОБРАЗОВ И ОБРАБОТКА ИЗОБРАЖЕНИЙ

- Выделение и определение параметров цилиндрических и сферических
поверхностей при сегментации дальностных лазерно-локационных изображений
В. М. Лисицын, К. В. Обросов, В. А. Сафонов 103
- Технология визуального контроля поверхностей воздушных судов
с применением программируемых беспилотных летательных аппаратов
Ю. Б. Блохинов, В. А. Горбачев, А. Д. Никитин, С. В. Скрябин 119
-

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Аналитический алгоритм построения орбитальной ориентации космического аппарата при неполном измерении компонент вектора состояния

Н. Е. Зубов, А. В. Лапин, В. Н. Рябченко

128

Синтез оптимального управления ориентацией космического аппарата с использованием комбинированного критерия качества

М. В. Левский

139

РОБОТОТЕХНИКА

Приведение инсектоморфного робота в рабочее состояние из аварийного положения “вверх ногами”

Ю. Ф. Голубев, В. В. Корянов, Е. В. Мелкумова

163
