

УСТОЙЧИВОСТЬ

Метод построения периодических решений в управляемой динамической системе с цилиндрическим фазовым пространством

Л. А. Климина

5

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

Управление линейной ММО-системой по вектору измерения с использованием многоуровневой декомпозиции

Н. Е. Зубов, Е. А. Микрин, В. Н. Рябченко

17

О робастном критерии устойчивости и конструировании оптимальных робастных систем

М. Г. Зотов

27

**УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ
И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ**

Теорема разделения в задачах управления пучками траекторий детерминированных линейных переключаемых систем

А. С. Бортаковский

37

Параметрическая идентификация моделей многокомпонентных химических систем в условиях неопределенности исходных данных

О. Г. Кантор

64

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Об энергетически эффективных режимах движения мобильных роботов с ортогональными шагающими движителями при преодолении препятствий

Е. С. Брискин, Я. В. Калинин, М. В. Мирошкина

75

МАТЕМАТИЧЕСКОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ

Имитация углового положения объекта для двухпозиционных систем

А. В. Киселев, Т. И. Сабитов, М. А. Степанов

83

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

Принятие решений в многокритериальных задачах на этапе обликвого проектирования авиационно-ракетной техники

С. И. Голубев, В. В. Малышев, С. А. Пияевский, К. И. Сыпало

89

Генерация альтернативных связей последовательно соединенных подсистем в избыточном комплексе оборудования

А. М. Агеев, А. М. Бронников, В. Н. Буков, И. Ф. Гамаюнов, В. А. Шурман

98

СЛОЖНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ И ИНФОРМАЦИОННО-УПРАВЛЯЮЩИЕ КОМПЛЕКСЫ

Методы и модели выбора системотехнических решений по созданию (развитию)
распределенных информационно-управляющих систем организационного типа

М. А. Алашеев, И. Б. Бреслер, В. Л. Лясковский

111

РАСПОЗНАВАНИЕ ОБРАЗОВ И ОБРАБОТКА ИЗОБРАЖЕНИЙ

Отказоустойчивая интегрированная навигационная система
для беспилотного аппарата с использованием технического зрения

*Д. А. Антонов, К. К. Веремеенко, М. В. Жарков, Р. Ю. Зимин,
И. М. Кузнецов, А. Н. Пронькин*

128

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Применение трехимпульсной схемы маневрирования для возврата с окологлуной орбиты
к точке входа в атмосферу Земли

Н. М. Гаврикова, Ю. Ф. Голубев

143

Управление космическим аппаратом с помощью двухстепенных гироскопов
при их раскрутке и торможении

В. Н. Платонов, А. В. Сумароков

156

РОБОТОТЕХНИКА

Система управления робота вертикального перемещения с аэродинамическим прижатием

А. М. Нунупаров, В. Г. Чашухин

168
