

ПЕРСОНАЛИИ

К 100-летию академика Александра Аркадьевича Красовского

В. Н. Буков

3

ЮБИЛЕИ

Кирилл Иванович Сыпало (к 50-летию со дня рождения)

9

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

Синтез простых робастных регуляторов линейных стационарных динамических систем

В. А. Мозжечков

11

ОПТИМАЛЬНОЕ УПРАВЛЕНИЕ

Аналитическое конструирование оптимальных регуляторов
в линейно-квадратичных задачах управления системами
с распределенными параметрами при равномерных оценках целевых множеств

Э. Я. Рапопорт

23

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ И ИССЛЕДОВАНИЕ ОПЕРАЦИЙ

Интеллектуальная система планирования групповых действий
беспилотных летательных аппаратов при наблюдении наземных
мобильных объектов на заданной территории

*В. И. Гончаренко, С. Ю. Желтов, В. А. Князь, Г. Н. Лебедев,
Д. А. Михайлин, О. Ю. Царева*

39

Расчет оптимальной загрузки воздушных транспортных средств
с учетом приоритизации летательных аппаратов

И. П. Богданов, В. А. Нестеров, В. А. Судаков, К. И. Сыпало, Н. Б. Топоров

57

Задачи минимизации времени перевозок в сетях с переменными интенсивностями потоков

О. А. Косоруков, В. И. Цурков

71

Новые инструменты и задачи регулирования рынка электроэнергии

А. А. Васин, О. М. Григорьева, А. С. Шендяпин

85

Численный анализ системы с гетерогенными серверами и мгновенной обратной связью

С. Г. Алиева, А. З. Меликов, М. О. Шахмалыев

98

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

Оперативный способ решения задач многокритериального выбора альтернативы
в базах знаний бортовых оперативно советующих экспертных систем

Б. Е. Федунов, Н. Д. Юневич

111

РАСПОЗНАВАНИЕ ОБРАЗОВ И ОБРАБОТКА ИЗОБРАЖЕНИЙ

Методы и алгоритмы построения сверхразрешения
для последовательности изображений в условиях аппликативных помех

А. Ю. Иванков, С. В. Саввин, А. А. Сирота

129

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Анализ траекторий возвращения от Луны

А. С. Самотохин, Ю. Г. Сихарулидзе

142

Подготовка и выполнение полета квадрокоптера в городе

Н. М. Гревцов, Г. А. Лазурин, Р. М. Мурзагалин

154

РОБОТОТЕХНИКА

Моделирование и управление движением манипулятора
с замкнутой кинематической цепью и линейным приводом

М. Алхаддад

168
