

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

Вражевский С. А., Чугина Ю. В., Фуртат И. Б., Коновалов Д. Е. Развитие метода инвариантных эллипсоидов для проектирования разреженных регуляторов3

АВТОМАТИЗАЦИЯ И УПРАВЛЕНИЕ ТЕХНОЛОГИЧЕСКИМИ ПРОЦЕССАМИ

Шпрехер Д. М., Бабокин Г. И., Зеленков А. В. Нейросетевой алгоритм настройки ПИ регулятора в системе управления очистного комбайна13

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Филаретов В. Ф., Губанков А. С., Горностаев И. В. Разработка метода формирования программных сигналов для исполнительных электроприводов манипуляторов с избыточными степенями подвижности. Часть I23

Рыжова Т. П. Метод классификации рабочей зоны мобильного робота на основе анализа трехмерного облака точек31

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Karsaev O. V. A Conceptual Model of Remote Sensing Data Routing in the Grouping of Communication Satellites of a Multi-Satellite Space System37

Агеев А. М. Принципы хранения и мониторинга информации о конфигурациях в задаче управления избыточностью комплекса бортового оборудования45