

СОДЕРЖАНИЕ

Номер 4, 2023

ТЕОРИЯ СИСТЕМ И ОБЩАЯ ТЕОРИЯ УПРАВЛЕНИЯ

Прямой метод Ляпунова в задаче обеспечения устойчивости компактного минимального множества динамической системы и формирование гало-орбиты в окрестности точки Лагранжа L2

Г. А. Степаньянц

3

Новый двухуровневый метод машинного обучения для оценивания вещественных характеристик объектов

А. А. Докукин, О. В. Сенько

17

УПРАВЛЕНИЕ В ДЕТЕРМИНИРОВАННЫХ СИСТЕМАХ

Трехмерное множество достижимости для машины Дубинса: сведение общего случая ограничений на повороты к каноническому

В. С. Пацко, А. А. Федотов

25

ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ И ИДЕНТИФИКАЦИЯ

К вопросу о реализации информационной технологии уточнения эфемерид космических аппаратов ГЛОНАСС на основе использования перспективных аппаратных средств межспутниковых измерений

М. Н. Красильщиков, Д. М. Кружков, В. В. Пасынков

50

УПРАВЛЕНИЕ В СТОХАСТИЧЕСКИХ СИСТЕМАХ И В УСЛОВИЯХ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ

Оптимальный конечномерный регулятор состояния стохастического дифференциального объекта по его выходу.

I. Неполные точные измерения

Е. А. Руденко

59

УПРАВЛЕНИЕ СИСТЕМАМИ С РАСПРЕДЕЛЕННЫМИ ПАРАМЕТРАМИ

Задача граничного управления колебаниями образца слоистого двухфазного композиционного материала

А. А. Егорова, А. С. Шамаев

75

ДИСКРЕТНЫЕ СИСТЕМЫ

Сигнатуры первого и второго порядков экстремальных однородных гиперграфов и их связь с векторами степеней вершин

Т. Ю. Гольцова, Е. К. Егорова, В. Ю. Леонов, А. В. Мокряков

84

ИСКУССТВЕННЫЙ ИНТЕЛЛЕКТ

Машинное обучение в проблеме технического долга программного обеспечения

В. В. Качанов, С. И. Марков, В. И. Цурков

98

Оперативное целеполагание в иерархических группах активных объектов.

I. Выделенная группа

С. К. Галиханов, Б. Е. Федун, Н. Д. Юневич

105

Привилегированное обучение с помощью регуляризации
в задаче оценки позы человека

М. С. Каприелова, Р. Г. Нейчев, А. Д. Тихонова

121

СИСТЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ ДВИЖУЩИМИСЯ ОБЪЕКТАМИ

Аналитический квазиоптимальный алгоритм программного управления
угловым движением космического аппарата

А. В. Молоденков, Я. Г. Сапунков

125

Оптимальное управление переориентацией космического аппарата
за заданное время с квадратичным критерием качества
относительно управляющих и фазовых переменных

М. В. Левский

137

Стабилизация программных движений механических систем
с учетом ограничений

А. Е. Голубев

153

РОБОТОТЕХНИКА

О движении на коньках робота, управляемого внутренним маховиком

Л. А. Климина, Е. С. Шалимова

168