

Траекторное управление наблюдением.

Часть 4. Управление двухпозиционной системой, обеспечивающее полуактивное синтезирование апертуры
Меркулов В.И.

5

Радиопрозрачные бронезкраны для бортовых РЛС

Пономарев Л.И., Васин А.А., Терехин О.В., Гусев А.Л.

11

Обобщенная функция неопределенности для некооперативной многопозиционной РЛС
с роевым расположением приемных позиций

Филатов А.А., Слукин Г.П., Чапурский В.В., Нониашвили М.И.

27

Технико-алгоритмические предложения по реализации третьей решающей схемы
в интересах обеспечения эффективности приема и обработки широкополосных шумоподобных сигналов
на основе двукратных производных нелинейных рекуррентных последовательностей «невложенного» типа
Сныткин И.И., Сныткин Т.И., Захаренко Д.Г.

35

Теоретико-графовый алгоритм динамического назначения средств системы непрерывного мониторинга
Кочкаров Р.А., Кочкаров А.А.

44

Методика формирования конструктивного базиса бортовых РЛС БПЛА
Кузнецов А.С., Ушкар М.Н.

51

Современные тенденции в разработке и применении конструкторской документации
для образцов вооружений и военной техники
Савченко В.И., Слесарев А.Ю.

63

Сравнительный анализ видов модуляции сигналов для спутниковых сетей связи
Луфферчик А.В., Луфферчик П.В., Галеев Р.Г., Богатырев Е.В., Коцан Д.Ю.

68