

СИСТЕМНЫЙ АНАЛИЗ, УПРАВЛЕНИЕ И ОБРАБОТКА ИНФОРМАЦИИ

Краснощеченко В. И. Декомпозиция уравнений нелинейных аффинных систем управления и ее приложение к синтезу регуляторов3

Плотников С. А., Фрадков А. Л. Адаптивная идентификация параметров для класса моделей нейронных ансамблей с применением к эргатическим системам 13

РОБОТЫ, МЕХАТРОНИКА И РОБОТОТЕХНИЧЕСКИЕ СИСТЕМЫ

Голубов В. В., Манько С. В. Исследование возможностей использования метода поисковых случайных деревьев в решении задач планирования перемещений автономных роботов 19

ДИНАМИКА, БАЛЛИСТИКА, УПРАВЛЕНИЕ ДВИЖЕНИЕМ ЛЕТАТЕЛЬНЫХ АППАРАТОВ

Попов А. М., Мужичек С. М., Корзун М. А., Маслова Л. А., Савенко А. К., Хрулин С. В., Скрынников А. А. Математическая модель динамики полета ударного снаряда как элемент его цифрового двойника 31

Гейс Э. А., Морозов О. О., Козырь А. В., Ефромеев А. Г. Методика синтеза регулятора мультикоптера, функционирующего в качестве агента роевой системы по методу квазитеплового движения 43