

КОЛОНКА ТЕМАТИЧЕСКОГО РЕДАКТОРА

О редакторе тематического блока профессоре В.М. Гордиенко	6
Беспилотные транспортные средства в умном городе – методы и интеллектуальные системы мониторинга и управления движением	8
<i>В.М. Гордиенко</i>	

ТЕМАТИЧЕСКИЙ БЛОК: ФУНДАМЕНТАЛЬНЫЕ ПРОБЛЕМЫ УПРАВЛЕНИЯ БЕСПИЛОТНЫМИ ТРАНСПОРТНЫМИ СРЕДСТВАМИ «УМНОГО ГОРОДА»

Оптимизация характеристик системы интеллектуального управления наземными беспилотными транспортными средствами с использованием генетических алгоритмов	12
<i>А.С. Акопов, Л.А. Бекларян</i>	

Разработка и исследование реконфигурируемых быстродействующих алгоритмов распознавания изображений для оценки дорожной ситуации на базе специализированных мобильных устройств с параллельно-конвейерной архитектурой.	22
<i>С.В. Шидловский, Д.В. Шашев, А.С. Бондарчук, В.В. Шатравин, М.В. Окунский</i>	

Психофизиологические предикторы качества управления симулятором вождения автомобиля на фоне хронической депривации сна	33
<i>О.Н. Ткаченко, В.Б. Дорохов, В.В. Дементюенко, Е.О. Гандина, Г.Н. Арсеньев, А.О. Таранов, А.Н. Пучкова, Д.С. Свешников</i>	

О построении интеллектуальной системы управления распределенными радиолокационными средствами для обнаружения объектов малоразмерной авиации в условиях плотной городской застройки	45
<i>А.А. Сенцов, М.Б. Сергеев, Е.К. Григорьев</i>	

Имитационное моделирование и оценка эффективности систем обнаружения и противодействия беспилотным транспортным средствам, несущим угрозу нормальному функционированию «умного города»	54
<i>Н.В. Быков, М.С. Товарнов, В.А. Федулов</i>	

Методология создания системы управления воздушным движением беспилотных транспортных средств «умного города» на основе мониторинга их траекторных параметров многопозиционными локационными комплексами с разнородными элементами	66
<i>И.Ю. Гришин, Р.Р. Тимиргалеева</i>	

Интегрированная система обеспечения безопасности полетов беспилотных воздушных транспортных средств в едином воздушном пространстве «умного города»	77
<i>В.В. Косьянчук, А.А. Обознов, Е.Ю. Зыбин, Ю.В. Бессонова</i>	

Разработка системы автономной навигации беспилотных транспортных средств с помощью ультразвуковых локационных методов	93
<i>О.В. Руденко, А.С. Шуруп</i>	

Робототехнический комплекс обнаружения и локализации подводных источников шума	101
--	-----