

ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

(12) ТИТУЛЬНЫЙ ЛИСТ ОПИСАНИЯ ПОЛЕЗНОЙ МОДЕЛИ К ПАТЕНТУ

(21)(22) Заявка: 2013158898/12, 30.12.2013

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
30.12.2013

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 30.12.2013

(45) Опубликовано: 20.06.2014 Бюл. № 17

Адрес для переписки:

105005, Москва, ул. 2-я Бауманская, 5, стр. 1,
МГТУ им. Н.Э. Баумана, ЦЗИС, для
Калинченко С.В. (Роботоцентр)

(72) Автор(ы):

Калинченко Сергей Владимирович (RU),
Малыхин Александр Юрьевич (RU),
Волков Алексей Геннадьевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):

федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего
профессионального образования
"Московский государственный технический
университет имени Н.Э. Баумана" (МГТУ
им. Н.Э. Баумана) (RU)

(54) ЗАХВАТНОЕ УСТРОЙСТВО

(57) Формула полезной модели

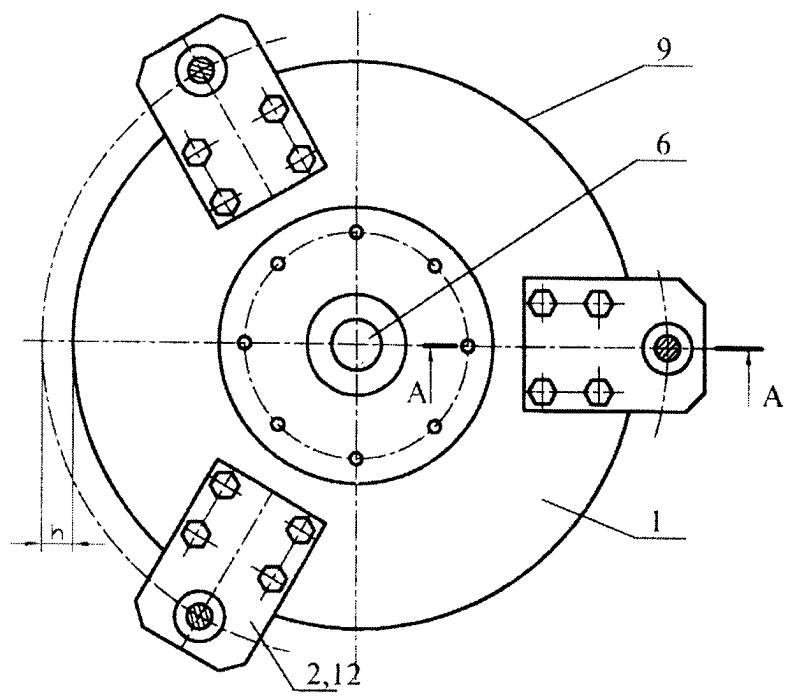
1. Захватное устройство, содержащее вакуумный держатель и средство механического сцепления, причем вакуумный держатель образован резиновым кольцом с торцевой накладкой и закреплен на поверхности прижима с образованием вакуумной камеры, а средство механического сцепления включает подпружиненные стержни с контактными упорами и клиновой фиксатор, при этом стержни расположены снаружи вакуумного держателя, закреплены в направляющих втулках и подпружинены с возможностью осевых перемещений перпендикулярно поверхности прижима, отличающееся тем, что каждый стержень средства механического сцепления закреплен на вакуумном держателе с помощью соответствующего корпуса, консольно скрепленного с торцевой накладкой вакуумного держателя и выполненного с глухим цилиндрическим отверстием, в котором размещен подпружиненный поршень, с образованием полости, герметично сообщенной с вакуумной камерой для управления фиксацией стержней, причем поршень каждого корпуса соосно скреплен с установленной в указанном отверстии корпуса соответствующей скобой П-образной формы, которая выполнена с закрепленным на одной из ножек клиновым фиксатором и со сквозными пазами в ножках и имеет рабочую длину сквозных пазов, большую, чем диаметр стержней, на величину рабочего хода клинового фиксатора, при этом стержни выполнены с рифлениями на средней части, закреплены с направляющими втулками в диаметрально противоположных стенках соответствующего корпуса и пропущены через сквозные пазы соответствующей скобы для взаимодействия клинового фиксатора с рифлениями стержня при фиксации.

2. Захватное устройство по п. 1, отличающееся тем, что упоры стержней выполнены сменными и имеют скругленную, или заостренную, или вогнутую форму контактной поверхности.

R U 1 4 2 1 8 3

1 4 2 1 8 3

R U 1 4 2 1 8 3 U 1



R U 1 4 2 1 8 3 U 1