

ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

(12) ТИТУЛЬНЫЙ ЛИСТ ОПИСАНИЯ ПОЛЕЗНОЙ МОДЕЛИ К ПАТЕНТУ

(21)(22) Заявка: 2015149738/11, 20.11.2015

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
20.11.2015

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 20.11.2015

(45) Опубликовано: 10.04.2016 Бюл. № 10

Адрес для переписки:

105005, Москва, ул. 2-я Бауманская, 5, стр. 1,
МГТУ им. Н.Э. Баумана, ЦЗИС, для
Климачковой А., (НПЦ СМ)

(72) Автор(ы):

Попов Сергей Дмитриевич (RU),
Комиссаров Дмитрий Сергеевич (RU),
Долотов Константин Викторович (RU),
Поташов Илья Сергеевич (RU),
Бороздин Дмитрий Викторович (RU),
Кузьминов Кирилл Сергеевич (RU),
Соловьев Павел Андреевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):

федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего
профессионального образования
"Московский государственный технический
университет имени Н.Э. Баумана" (МГТУ
им. Н.Э. Баумана) (RU)

(54) КОМБИНИРОВАННЫЙ ЛЫЖНО-ГУСЕНИЧНЫЙ ОПОРНО-НАПРАВЛЯЮЩИЙ АППАРАТ

(57) Формула полезной модели

1. Комбинированный лыжно-гусеничный опорно-направляющий аппарат для транспортного средства на воздушной подушке, включающий корпус, в верхней части которого установлена опора шарнира для крепления опорно-направляющего устройства к транспортному средству на воздушной подушке, а в нижней части в продольном направлении выполнены поперечные оси с установленными на них роликами и гусеничной лентой, охватывающей ролики, отличающийся тем, что снабжен направляющими, расположенными между роликами, при этом первая по ходу движения направляющая имеет длину не менее трех диаметров ролика и установлена так, что ее продольная ось находится под углом к линии, пересекающей оси второго и третьего по ходу движения роликов, причем оси третьего и четвертого роликов расположены ниже, чем ось второго ролика.

2. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен механизмом регулировки натяжения гусеничной ленты, закрепленным в корпусе над гусеничной лентой и содержащим натяжной ролик, контактирующий с гусеничной лентой в области между первыми по ходу движения направляющей и роликом.

3. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен тормозным механизмом, закрепленным в корпусе над гусеничной лентой и содержащим подпружиненную тормозную колодку с возможностью осуществления торможения путем прижатия гусеничной ленты ко второй по ходу движения направляющей.

4. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен закрепленным в корпусе скребком для очистки внутренней поверхности гусеничной ленты.

R U 1 6 1 1 4 7

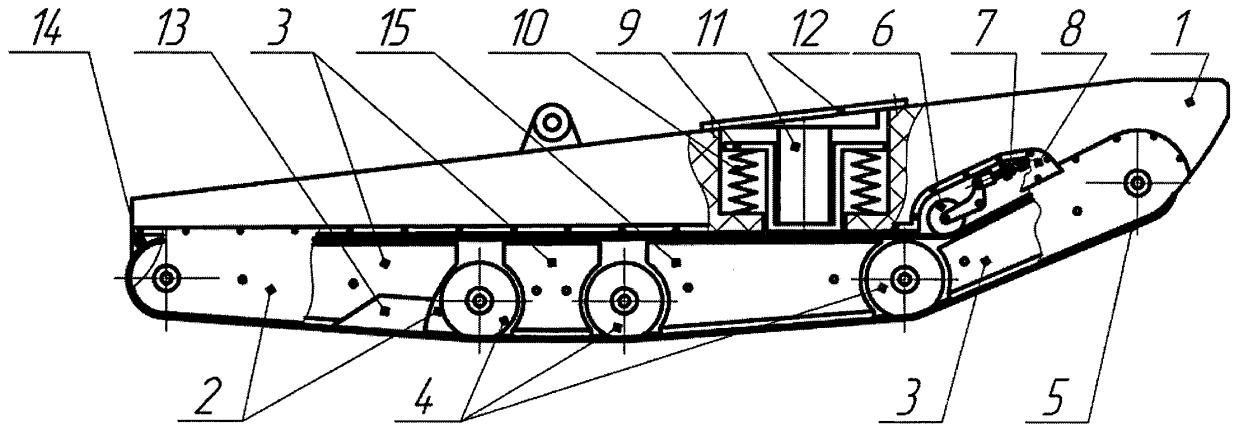
1 6 1 1 4 7 U 1

5. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен закрепленным на корпусе поплавке щеткой для очистки наружной поверхности гусеничной ленты.

6. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что корпус снабжен боковыми крышками, между которыми расположены ролики и направляющие.

7. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что боковые крышки прикреплены к корпусу посредством болтов.

8. Аппарат по любому из пп.1-6, отличающийся тем, что направляющие покрыты антифрикционным материалом.



R U 1 6 1 1 4 7 U 1

R U 1 6 1 1 4 7 U 1