



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

(12) ТИТУЛЬНЫЙ ЛИСТ ОПИСАНИЯ ПОЛЕЗНОЙ МОДЕЛИ К ПАТЕНТУ

(21)(22) Заявка: 2015149738/11, 20.11.2015

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
20.11.2015

Приоритет(ы):

(22) Дата подачи заявки: 20.11.2015

(45) Опубликовано: 10.04.2016 Бюл. № 10

Адрес для переписки:

105005, Москва, ул. 2-я Бауманская, 5, стр. 1,
МГТУ им. Н.Э. Баумана, ЦЗИС, для
Климачковой А., (НПЦ СМ)

(72) Автор(ы):

Попов Сергей Дмитриевич (RU),
Комиссаров Дмитрий Сергеевич (RU),
Долотов Константин Викторович (RU),
Поташов Илья Сергеевич (RU),
Бороздин Дмитрий Викторович (RU),
Кузьминов Кирилл Сергеевич (RU),
Соловьёв Павел Андреевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):

федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего
профессионального образования
"Московский государственный технический
университет имени Н.Э. Баумана" (МГТУ
им. Н.Э. Баумана) (RU)

(54) КОМБИНИРОВАННЫЙ ЛЫЖНО-ГУСЕНИЧНЫЙ ОПОРНО-НАПРАВЛЯЮЩИЙ АППАРАТ

(57) Формула полезной модели

1. Комбинированный лыжно-гусеничный опорно-направляющий аппарат для транспортного средства на воздушной подушке, включающий корпус, в верхней части которого установлена опора шарнира для крепления опорно-направляющего устройства к транспортному средству на воздушной подушке, а в нижней части в продольном направлении выполнены поперечные оси с установленными на них роликами и гусеничной лентой, охватывающей ролики, отличающийся тем, что снабжен направляющими, расположенными между роликами, при этом первая по ходу движения направляющая имеет длину не менее трех диаметров ролика и установлена так, что ее продольная ось находится под углом к линии, пересекающей оси второго и третьего по ходу движения роликов, причем оси третьего и четвертого роликов расположены ниже, чем ось второго ролика.

2. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен механизмом регулировки натяжения гусеничной ленты, закрепленным в корпусе над гусеничной лентой и содержащим натяжной ролик, контактирующий с гусеничной лентой в области между первыми по ходу движения направляющей и роликом.

3. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен тормозным механизмом, закрепленным в корпусе над гусеничной лентой и содержащим подпружиненную тормозную колодку с возможностью осуществления торможения путем прижатия гусеничной ленты ко второй по ходу движения направляющей.

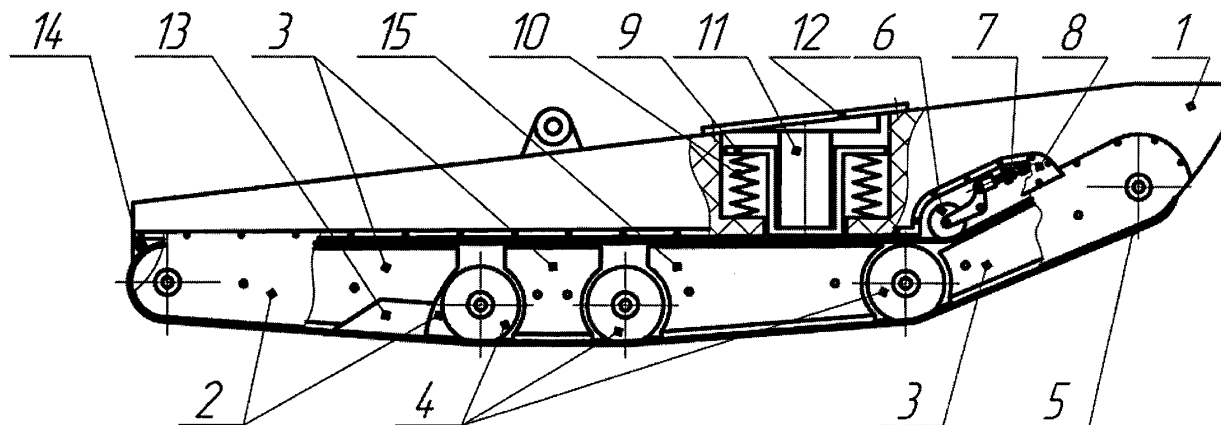
4. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен закрепленным в корпусе скребком для очистки внутренней поверхности гусеничной ленты.

5. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что снабжен закрепленным на корпусе-поплавке щеткой для очистки наружной поверхности гусеничной ленты.

6. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что корпус снабжен боковыми крышками, между которыми расположены ролики и направляющие.

7. Аппарат по п.1, отличающийся тем, что боковые крышки прикреплены к корпусу посредством болтов.

8. Аппарат по любому из пп.1-6, отличающийся тем, что направляющие покрыты антифрикционным материалом.



RU 161147 U1

RU 161147 U1