



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ

ГОСУДАРСТВЕННАЯ РЕГИСТРАЦИЯ ПРОГРАММЫ ДЛЯ ЭВМ

Номер регистрации (свидетельства):
2016612475

Дата регистрации: 29.02.2016

Номер и дата поступления заявки:
2015663196 30.12.2015

Дата публикации: 20.03.2016

Авторы:

Ковальчук Александр Кондратьевич (RU),
Каргинов Леонид Андреевич (RU),
Кулаков Борис Борисович (RU),
Кулаков Дмитрий Борисович (RU),
Семенов Станислав Евгеньевич (RU),
Яроц Валерий Владимирович (RU),
Верейкин Александр Александрович (RU)

Правообладатель:

Федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего
профессионального образования «Московский
государственный технический университет имени
Н.Э. Баумана» (RU)

Название программы для ЭВМ:

**Построение кинематических схем исполнительных механизмов шагающих роботов на основе
двухмерных изображений скелетов их биологических прототипов**

Реферат:

Назначением программы является восстановление кинематической схемы механизма по нескольким изображениям этого механизма. Область применения программы - проектирование древовидных исполнительных механизмов шагающих роботов, а также обучение студентов проектированию роботов с использованием разработанной программы. Программа позволяет восстановить кинематическую схему механизма при наличии у пользователя двух или более изображений механизма.

Тип реализующей ЭВМ: IBM PC - совмест. ПК

Язык программирования: Matlab

Вид и версия операционной системы: Windows XP/Vista/7

Объем программы для ЭВМ: 14 827 байт